

§34 剛体の運動方程式

剛体を構成する粒子 $\mathbf{r}_i, m_i$ ($i=1, \dots, N$) の全運動量 $\mathbf{P}$ は

$$\mathbf{P} = \sum_i m_i \dot{\mathbf{r}}_i = M \dot{\mathbf{R}} \quad \dots (1)$$

とわかる。ただし

$$M = \sum_i m_i : \text{剛体の全質量}$$

$$\dot{\mathbf{R}} = \frac{1}{M} \sum_i m_i \dot{\mathbf{r}}_i = \dot{\mathbf{R}} : \text{重心速度 (R は慣性中心)}$$

である。つまり、各質点にはたらく力は

$$\mathbf{f}_i = m_i \ddot{\mathbf{r}}_i$$

とわかる。つまり、つまり

$$\frac{d\mathbf{P}}{dt} = \sum_i \mathbf{f}_i = \mathbf{F} \quad (\mathbf{F} = \sum_i \mathbf{f}_i : \text{剛体にはたらく合力}) \quad (34.1)$$

である。

剛体のポテンシャルエネルギーを $U(\mathbf{R}, \boldsymbol{\varphi})$ と書く。このとき、剛体が $\delta \mathbf{R}$ だけ並進したとき U の変化 δU は

$$\delta U = \sum_i \frac{\partial U}{\partial \mathbf{r}_i} \delta \mathbf{r}_i = \sum_i (-\mathbf{f}_i) \delta \mathbf{R} = -\mathbf{F} \cdot \delta \mathbf{R}$$

つまり

$$\mathbf{F} = -\frac{\partial U}{\partial \mathbf{R}}$$

とわかる。つまり、剛体に加わる全剛力は、慣性中心におけるポテンシャルの grad をとればよい！

次に角運動量について考える。角運動量 $\mathbf{M}$ は $\mathbf{R}$ を原点として

$$\mathbf{M} = \sum_i \mathbf{r}_i \times \mathbf{p}_i \quad (\mathbf{r}_i \neq \mathbf{r}_i', \mathbf{p}_i \neq \mathbf{p}_i' = m_i \mathbf{v}_i \times \mathbf{r}_i)$$

とわかる。このとき

$$\dot{\mathbf{M}} = \underbrace{\sum_i \dot{\mathbf{r}}_i \times \mathbf{p}_i'}_{=0} + \sum_i \mathbf{r}_i \times \dot{\mathbf{p}}_i \quad \dots (2)$$

である。こゝで

$\mathbf{r}_i = \mathbf{R} + \mathbf{r}'_i$ に m_i をかけた後分ける

$$m_i \mathbf{r}_i = m_i \mathbf{R} + m_i \mathbf{r}'_i$$

つまり、つまり

$$\mathbf{p}_i = m_i \mathbf{V} + \mathbf{p}'_i$$

つまり、つまりに m_i をかけた

$$\mathbf{f}_i = m_i \mathbf{a} + \mathbf{f}'_i$$

つまり③に代入して

$$\dot{\mathbf{M}} = \sum_i \mathbf{r}'_i \times (\mathbf{f}_i - m_i \mathbf{a})$$

$$= \sum_i \mathbf{r}'_i \times \mathbf{f}_i - \underbrace{\sum_i m_i \mathbf{r}'_i \times \mathbf{a}}_{=0}$$

つまり、力のモーメント $\mathbf{N}$ を

$$\mathbf{N} = \sum_i \mathbf{r}'_i \times \mathbf{f}_i \quad (34.4)$$

つまり、つまり

$$\frac{d\mathbf{M}}{dt} = \mathbf{N} \quad (34.3)$$

つまり、

剛体が無限小の角度 $d\varphi$ だけ変化したときのポテンシャルエネルギー $U(\mathbf{R}, \varphi)$ の変化は

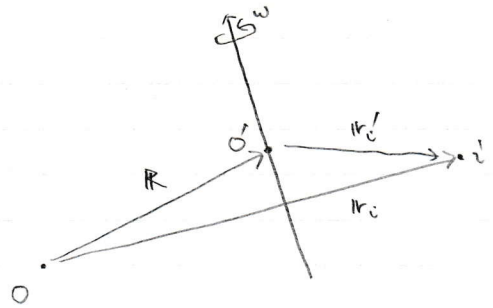
$$\delta U = - \sum_i \frac{\partial U}{\partial \mathbf{r}_i} \delta \mathbf{r}_i = - \sum_i \mathbf{f}_i \cdot (\delta \varphi \times \mathbf{r}'_i) = - \sum_i \delta \varphi \cdot (\mathbf{r}'_i \times \mathbf{f}_i)$$

$$= - \delta \varphi \cdot \left(\sum_i \mathbf{r}'_i \times \mathbf{f}_i \right) = - \delta \varphi \cdot \mathbf{N}$$

つまり、つまり

$$- \frac{\partial U}{\partial \varphi} = \mathbf{N}$$

つまり、



剛体のラグランジアン

以前にもあげたように剛体のラグランジアンは

$$L = \frac{1}{2} m \dot{R}^2 + \frac{1}{2} I_{ij} \dot{\omega}_i \dot{\omega}_j - U(R, \varphi)$$

とかける。このとき

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{R}} \right) = m \dot{R}, \quad \frac{\partial L}{\partial R} = - \frac{\partial U}{\partial R} = F$$

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{\omega}_i} \right) = \frac{d}{dt} (I_{ij} \dot{\omega}_j) = \frac{dM_i}{dt} \quad \therefore \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{\omega}} \right) = \frac{dM}{dt}$$

$$\frac{\partial L}{\partial \varphi} = - \frac{\partial U}{\partial \varphi} = N$$

とかけるので、以上より、(34.1), (34.3) をそれぞれ

$$\begin{cases} \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{R}} \right) - \frac{\partial L}{\partial R} = 0 \\ \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{\omega}} \right) - \frac{\partial L}{\partial \varphi} = 0 \end{cases}$$

となる。これはまさに自由体のラグランジュ方程式のものである。

一様な電場中の剛体

質点 i が受ける力 f_i は $f_i = e_i E$ とかける。これは力のモーメント N は

$$\begin{aligned} N &= \sum_i r_i \times f_i \\ &= \sum_i r_i \times (e_i E) \\ &= \frac{\sum_i r_i e_i}{\sum_i e_i} \times \left(\sum_i e_i E \right) = r_0 \times F \end{aligned} \quad (34.9)$$

$\text{= } r_0 \text{ とおく}$
 $\text{= } F$

これは、剛体の運動が F の作用のみによることを示す。

もちろん、一様な重力場についてもまったく同様に、

$$N = R \times F = R \times Mg \quad (R: \text{慣性中心}, g: \text{重力加速度})$$

とかける。

一様電場中の全ポテンシャル

$$\Delta U_i = -e_i r_i E \quad (+ \text{定数})$$

$$\therefore U = - \sum_i e_i r_i E$$

$$= - \frac{\sum_i e_i r_i}{\sum_i e_i} \cdot \left(\sum_i e_i E \right) = - e_{\text{tot}} r_0 \cdot E \quad (38.9)'$$

つまり、つまり r_0 におけるポテンシャルのみを考えればよい。

もちろん、一様重力場においてもまったく同様にしよ

$$U = - M R \cdot g$$

とすればよい。とくに、 $g = (0, g, 0)$ とすれば

$$U = - M g z$$

とよし。